

## EXERCICE 1

♥ **L'avis du chef !** ♥

Exercice un peu décousu, mais assez complet tout de même. La partie A est particulièrement détaillée et proche du cours...

Les parties B et C sont indépendantes de la partie A.

### PARTIE A. RÉOLUTION D'UN SYSTÈME DIFFÉRENTIEL

On considère l'équation différentielle :

$$(E) : x'(t) = -x(t) + e^{-t}$$

où  $x$  est une fonction définie et dérivable sur  $\mathbb{R}$  à valeurs dans  $\mathbb{R}$ .

**1. 1.a.** Résoudre l'équation différentielle homogène  $x'(t) = -x(t)$  sur  $\mathbb{R}$ .

L'équation  $x' = -x$ , d'inconnue  $x$  une fonction dérivable sur  $\mathbb{R}$  est une équation différentielle linéaire d'ordre 1, homogène.

**Conclusion :** l'ensemble des solutions de  $x' = -x$  est  $\{t \mapsto \lambda e^{-t}, \lambda \in \mathbb{R}\}$ .

**1.b.** Déterminer une solution particulière  $x_0$  de (E) de la forme  $x_0 : t \mapsto (at + b)e^{-t}$ , avec  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ .

Soit  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ . Posons  $x_0 : t \mapsto (at + b)e^{-t}$ .

- $x_0$  est dérivable sur  $\mathbb{R}$  et, pour tout  $t \in \mathbb{R}$  :

$$x_0'(t) = (a - at - b)e^{-t}$$

- Puis, on a :

$$\begin{aligned} (x_0 \text{ est solution de } (E)) &\iff \forall t \in \mathbb{R}, x_0'(t) = -x_0(t) + e^{-t} \\ &\iff \forall t \in \mathbb{R}, (a - at - b)e^{-t} = -(at + b)e^{-t} + e^{-t} \\ &\iff \forall t \in \mathbb{R}, ae^{-t} = e^{-t} \\ &\iff a = 1 \end{aligned} \quad \left. \vphantom{\begin{aligned} &\iff \forall t \in \mathbb{R}, ae^{-t} = e^{-t} \\ &\iff a = 1 \end{aligned}} \right\} \forall t \in \mathbb{R}, e^{-t} \neq 0$$

**Conclusion :** la fonction  $x_0 : t \mapsto te^{-t}$  est solution particulière de (E).

**Petite remarque**

Comme mentionné dans le programme officiel, la recherche de solution particulière est guidée.

**1.c.** Résoudre l'équation différentielle (E).

L'équation (E) est une équation différentielle linéaire d'ordre 1 à coefficients constants telle que :

- l'équation homogène associée admet pour ensemble de solutions l'ensemble  $\{t \mapsto \lambda e^{-t}, \lambda \in \mathbb{R}\}$  (question 1.a),
- la fonction  $x_0 : t \mapsto te^{-t}$  est solution particulière de (E).

**Conclusion :** l'ensemble des solutions de (E) est l'ensemble  $\{t \mapsto \lambda e^{-t} + te^{-t}, \lambda \in \mathbb{R}\}$ , autrement dit l'ensemble  $\{t \mapsto (t + \lambda)e^{-t}, \lambda \in \mathbb{R}\}$ .

On s'intéresse maintenant au système différentiel :

$$(S) : \begin{cases} x'(t) = -x(t) + y(t) \\ y'(t) = -y(t) \end{cases}$$

**2. 2.a.** Déterminer la matrice  $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  telle que :

$$(S) \iff X'(t) = AX(t) \text{ avec } X(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$$

La matrice  $A$  est-elle diagonalisable ?

- De façon immédiate :  $A = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ .
- Puisque  $A$  est triangulaire supérieure, ses valeurs propres sont ses coefficients diagonaux. Par conséquent,  $A$  admet une unique valeur propre :  $-1$ . Raisonnons par l'absurde, et supposons que  $A$  est diagonalisable. Il existe alors :
  - \* une matrice  $D$  de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  diagonale, constituée des valeurs propres de  $A$ ; autrement dit,  $D = -I_2$ ;

\* une matrice  $P$  de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  est inversible (matrice de passage de la base canonique vers une base de vecteurs propres);  
telles que  $A = PDP^{-1}$ . Ainsi, on obtient :

$$\begin{aligned} A &= P(-I_2)P^{-1} \\ &= -I_2 \quad : \text{absurde!} \end{aligned}$$

**Conclusion :**  $A$  n'est pas diagonalisable.

★ **Classique !** ★

Une question très classique, il faut faire vite et bien.

2.b. Justifier l'existence d'une unique solution  $(x, y)$  de (S) telle que  $x(0) = 1$  et  $y(0) = 1$ .

Puisque (S) est un système différentiel linéaire à coefficients constants homogène, le problème  $\begin{cases} X' = AX \\ X(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{cases}$  est un problème de Cauchy.

**Conclusion :** par théorème de Cauchy-Lipschitz, il existe une unique solution  $(x, y)$  de (S) telle que  $x(0) = 1$  et  $y(0) = 1$ .

2.c. Déterminer cette solution  $(x, y)$  en vous aidant de la question 1.

Soient  $x, y$  deux fonctions dérivables sur  $\mathbb{R}$ . Avec les notations précédentes, on a :

$$\begin{aligned} \begin{cases} \forall t \in \mathbb{R}, \begin{cases} x'(t) = -x(t) + y(t) \\ y'(t) = -y(t) \end{cases} \\ X(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{cases} &\iff \exists \mu \in \mathbb{R} / \begin{cases} \forall t \in \mathbb{R}, \begin{cases} x'(t) = -x(t) + y(t) \\ y(t) = \mu e^{-t} \end{cases} \\ \begin{cases} x(0) = 1 \\ y(0) = 1 \end{cases} \end{cases} \\ &\iff \exists \mu \in \mathbb{R} / \begin{cases} \forall t \in \mathbb{R}, \begin{cases} x'(t) = -x(t) + y(t) \\ y(t) = \mu e^{-t} \end{cases} \\ \begin{cases} x(0) = 1 \\ \mu = 1 \end{cases} \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} \forall t \in \mathbb{R}, \begin{cases} x'(t) = -x(t) + e^{-t} \\ y(t) = e^{-t} \end{cases} \\ x(0) = 1 \end{cases} \\ &\iff \exists \lambda \in \mathbb{R} / \begin{cases} \forall t \in \mathbb{R}, \begin{cases} x(t) = (t + \lambda)e^{-t} \\ y(t) = e^{-t} \end{cases} \\ x(0) = 1 \end{cases} \\ &\iff \forall t \in \mathbb{R}, \begin{cases} x(t) = (t + 1)e^{-t} \\ y(t) = e^{-t} \end{cases} \end{aligned}$$

question 1

2.d. Étudier la convergence de la solution  $(x, y)$  vers un état d'équilibre lorsque  $t$  tend vers  $+\infty$ .

On a :

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = 0$$

Puis :

$$\forall t \in \mathbb{R}, x(t) = te^{-t} + e^{-t}$$

Donc, par croissance comparée et somme :

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = 0$$

**Conclusion :** la solution  $(x, y)$  converge vers  $(0, 0)$  qui est bien un équilibre du système (S).

📖 **Rappel...**

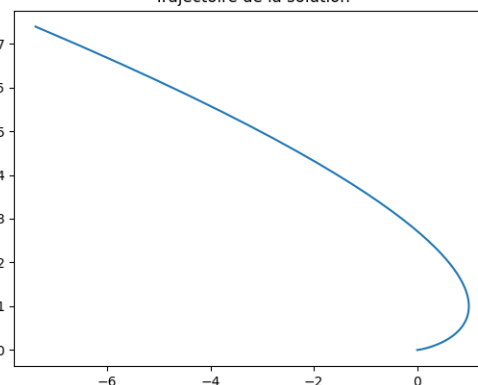
Les équilibres d'un système différentiel linéaire d'ordre 1 homogène à coefficients constants  $X' = AX$  sont les solutions constantes de ce système différentiel. La solution constante égale à 0 est donc toujours un équilibre...

On rappelle aussi que l'ensemble des équilibres se trouve en déterminant  $\ker(A)$ ...

3. Recopier et compléter le programme en langage **Python** ci-dessous de manière à ce qu'il produise le graphique sur la droite représentant la trajectoire  $t \mapsto (x(t), y(t))$  pour  $t \in [-2; 10]$ .  
On rappelle que la commande `np.linspace(-2,10,200)` crée une liste de 200 valeurs régulièrement espacées allant de  $-2$  à  $10$ .

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3
4 T=np.linspace(-2,10,200)
5 x=[... for t in T]
6 y=[... for t in T]
7
8 plt.title("Trajectoire de la solution")
9 plt.plot(...)
10 plt.show()
```

Trajectoire de la solution



De façon immédiate :

```

1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3
4 T=np.linspace(-2,10,200)
5 x=[np.exp(-t)+t*np.exp(-t) for t in T]
6 y=[np.exp(-t) for t in T]
7
8 plt.title("Trajectoire de la solution")
9 plt.plot(x,y)
10 plt.show()

```

## PARTIE B. ÉTUDE D'UNE SUITE DE FONCTIONS

Pour tout entier  $k \in \mathbb{N}^*$ , on considère la fonction  $f_k$  définie sur  $\mathbb{R}$  par :

$$\forall x \in \mathbb{R}, f_k(x) = (x+1)e^{kx}$$

On note  $\mathcal{C}_k$  la courbe de  $f_k$  dans le plan muni d'un repère orthonormé.

4. 4.a. Calculer les limites de la fonction  $f_k$  en  $-\infty$  et  $+\infty$ .

- En  $+\infty$  :  
Puisque  $k > 0$ , on a :

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} kx = +\infty$$

D'où, par composition et opérations :

$$\boxed{\lim_{x \rightarrow +\infty} f_k(x) = +\infty}$$

- En  $-\infty$  :  
On a :

$$\forall x \in \mathbb{R}, f_k(x) = x(e^x)^k + e^{kx}$$

- \* Puisque  $k > 0$ , on obtient :

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} e^{kx} = 0$$

- \* Puisque  $k > 0$ , par croissance comparée :

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} x(e^x)^k = 0$$

D'où par somme :

$$\boxed{\lim_{x \rightarrow -\infty} f_k(x) = 0}$$

4.b. Dresser le tableau de variations de  $f_k$  en y faisant figurer les valeurs prises par  $f_k$  en  $-1$  et  $0$ .

La fonction  $f_k$  est dérivable sur  $\mathbb{R}$  comme produit de deux fonctions dérivables sur  $\mathbb{R}$  et, pour tout  $x \in \mathbb{R}$  :

$$\begin{aligned} f'_k(x) &= e^{kx} + k(x+1)e^{kx} \\ &= (kx + k + 1)e^{kx} \end{aligned}$$

Or, pour tout  $x \in \mathbb{R}$  :

$$e^{kx} > 0$$

et :

$$\begin{aligned} kx + k + 1 > 0 &\iff kx > -k - 1 \\ &\iff x > -\frac{k+1}{k} \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} k > 0$$

D'où :

$x$	$-\infty$	$-\frac{k+1}{k}$	$-1$	$0$	$+\infty$
$f'_k(x)$		$\begin{array}{c} \vdots \\ 0 \end{array}$			
$f_k$	$0$	$\searrow$	$-\frac{e^{-(k+1)}}{k}$	$\nearrow$	$+\infty$

### ✍ Rédaction

On détaille suffisamment, sans trop en faire non plus sur la croissance comparée, c'est très bien ainsi.

5. 5.a. Étudier la position relative des courbes  $\mathcal{C}_k$  et  $\mathcal{C}_{k+1}$ . Vous préciserez leurs points d'intersection.

Soit  $x \in \mathbb{R}$ . On a :

$$\begin{aligned} f_{k+1}(x) - f_k(x) &= (x+1)e^{(k+1)x} - (x+1)e^{kx} \\ &= (x+1)e^{kx}(e^x - 1) \end{aligned}$$

Or, par stricte croissance de exp sur  $\mathbb{R}$  :

$$e^x - 1 \geq 0 \iff x \geq 0$$

D'où :

$x$	$-\infty$	$-1$	$0$	$+\infty$
$x+1$	-	0	+	+
$e^x - 1$	-	0	0	+
$f_{k+1}(x) - f_k(x)$	+	0	0	+

Conclusion :

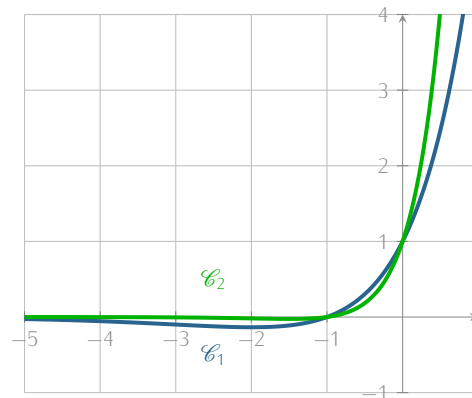
- sur  $] -\infty; -1[ \cup ] 0; +\infty[$ ,  $\mathcal{C}_{k+1}$  est au-dessus de  $\mathcal{C}_k$ ,
- sur  $] -1; 0[$ ,  $\mathcal{C}_{k+1}$  est au-dessous de  $\mathcal{C}_k$ ,
- $\mathcal{C}_{k+1}$  et  $\mathcal{C}_k$  se rencontrent en les points de coordonnées  $(-1, 0)$  et  $(0, 1)$ .

Pourquoi ?

On a vu, dans le tableau de variations, que pour tout  $k \in \mathbb{N}^*$ ,  $f_k(-1) = 0$  et  $f_k(0) = 1$ ...

5.b. Dessiner sur un même graphique l'allure de  $\mathcal{C}_k$  et  $\mathcal{C}_{k+1}$ .

On choisit de le faire pour  $k = 1$ , par souci de clarté...



## PARTIE C. ÉTUDE D'UNE SUITE IMPLICITE

6. 6.a. Montrer que, pour tout  $k \in \mathbb{N}^*$ , l'équation  $f_k(x) = k$  admet une unique solution dans  $\mathbb{R}$  notée  $u_k$ .

Soit  $k \in \mathbb{N}^*$ .

- Sur  $] -\infty; -1[$  :  
La fonction  $f_k$  est strictement négative sur cet intervalle donc, puisque  $k > 0$ , l'équation  $f_k(x) = k$  ne possède aucune solution sur  $] -\infty; -1[$ .
- Sur  $[0; +\infty[$  :  
✓  $f_k$  est continue sur  $[-1; +\infty[$  (car dérivable),  
✓  $f_k$  est strictement croissante sur  $[-1; +\infty[$  (question 4.b).

Ainsi, par théorème de bijection, la fonction  $f_k$  est bijective de  $[-1; +\infty[$  dans  $f_k([-1; +\infty[) = [0; +\infty[$ .

Or  $k \in \mathbb{N}^*$ , donc  $k \in f_k([-1; +\infty[)$ .

Par conséquent, l'équation  $f_k(x) = k$  possède une unique solution sur  $[-1; +\infty[$ , notée  $u_k$ .

Conclusion : pour tout  $k \in \mathbb{N}^*$ , l'équation  $f_k(x) = k$  admet une unique solution dans  $\mathbb{R}$  notée  $u_k$  ; et on a même  $u_k > -1$  (et même  $u_k > 0$ ).

Rappel...

La continuité de  $f_k$  garantit que, puisque  $[-1; +\infty[$  est un intervalle,  $f_k([-1; +\infty[)$  également (TVI)...

6.b. Déterminer explicitement  $u_1$ .

Par définition,  $u_1$  est l'unique solution de l'équation  $f_1(x) = 1$ .

Or, on sait que  $f_1(0) = 1$ ...

Conclusion :  $u_1 = 0$ .

7. Montrer que, pour tout entier  $k \geq 1$ , on a :

$$0 \leq u_k \leq \frac{\ln(k)}{k}$$

En déduire que la suite  $(u_k)_{k \in \mathbb{N}^*}$  converge et donner sa limite.

• Soit  $k \in \mathbb{N}^*$ . On a :

$$f_k(0) = 1 ; f_k(u_k) = k$$

et

$$\begin{aligned} f_k\left(\frac{\ln(k)}{k}\right) &= \left(\frac{\ln(k)}{k} + 1\right) \exp\left(k \frac{\ln(k)}{k}\right) \\ &= \ln(k) + k \end{aligned}$$

Or  $k \geq 1$  donc  $\ln(k) \geq 0$ . Ainsi :

$$f_k(0) \leq f_k(u_k) \leq f_k\left(\frac{\ln(k)}{k}\right)$$

Et donc, par stricte croissance de  $f_k$  sur  $[0; +\infty[$  :

$$0 \leq u_k \leq \frac{\ln(k)}{k}$$

Conclusion :  $\forall k \in \mathbb{N}^*, 0 \leq u_k \leq \frac{\ln(k)}{k}$ .

• On a ainsi établi :

$$\forall k \in \mathbb{N}^*, 0 \leq u_k \leq \frac{\ln(k)}{k}$$

Or, par croissance comparée :  $\lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{\ln(k)}{k} = 0$ .

Conclusion : par théorème d'encadrement, la suite  $(u_k)_{k \in \mathbb{N}^*}$  converge et  $\lim_{k \rightarrow +\infty} u_k = 0$ .

8. 8.a. Soit  $k \geq 1$  un entier. Montrer que :

$$u_k = \frac{\ln(k)}{k} - \frac{\ln(u_k + 1)}{k}$$

On sait que :

$$f_k(u_k) = k$$

Autrement dit :

$$(u_k + 1)e^{ku_k} = k$$

Puisque  $k > 0$ ,  $u_k + 1 > 0$  (question 7) et  $e^{ku_k} > 0$ , on a :

$$\ln(u_k + 1) + ku_k = \ln(k)$$

D'où, puisque  $k \neq 0$  :

$$u_k = \frac{\ln(k)}{k} - \frac{\ln(u_k + 1)}{k}$$

Conclusion :  $u_k = \frac{\ln(k)}{k} - \frac{\ln(u_k + 1)}{k}$ .

8.b. En déduire que  $u_k \sim \frac{\ln(k)}{k}$  lorsque  $k$  tend vers  $+\infty$ .

Soit  $k$  suffisamment proche de  $+\infty$ . Ainsi,  $\frac{\ln(k)}{k} \neq 0$  et d'après la question précédente :

$$\frac{u_k}{\frac{\ln(k)}{k}} = 1 - \frac{\ln(u_k + 1)}{\ln(k)}$$

Or, d'après la question 7,  $\lim_{k \rightarrow +\infty} u_k = 0$ . D'où, par composition et opérations :

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} 1 - \frac{\ln(u_k + 1)}{\ln(k)} = 1$$

Par conséquent :

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{u_k}{\frac{\ln(k)}{k}} = 1$$

→ Réflexe !

Pour comparer des antécédents par une fonction strictement monotone, on compare les images ! C'est 'toujours' ainsi que l'on procède lorsque l'on souhaite encadrer le terme général d'une suite implicite...

☞ Rappel...

La formule  $\ln(ab) = \ln(a) + \ln(b)$  n'est valable que si  $a > 0$  et  $b > 0$ ... En revanche, si  $a < 0$  et  $b < 0$ , on a  $\ln(ab) = \ln(|a|) + \ln(|b|)$ .

Conclusion :  $u_k \underset{k \rightarrow +\infty}{\sim} \frac{\ln(k)}{k}$ .

9. Quelle est la nature de la série  $\sum_{k \geq 1} u_k$  ?

• On sait que :

✓  $u_k \underset{k \rightarrow +\infty}{\sim} \frac{\ln(k)}{k}$ ,

✓  $\forall k \in \mathbb{N}^*, u_k \geq 0, \frac{\ln(k)}{k} \geq 0$ .

Ainsi, par critère d'équivalence sur les séries à terme général positif, on en déduit que les séries  $\sum_{k \geq 1} u_k$

et  $\sum_{k \geq 1} \frac{\ln(k)}{k}$  ont même nature.

• Or :

✓  $\forall k \in \llbracket 3; +\infty \rrbracket, 0 \leq \frac{1}{k} \leq \frac{\ln(k)}{k}$ ,

✓ la série  $\sum_{k \geq 1} \frac{1}{k}$  est divergente (série de Riemann d'exposant 1, ou série harmonique).

Ainsi, par critère de comparaison sur les séries à terme général positif, la série  $\sum_{k \geq 1} \frac{\ln(k)}{k}$  est divergente.

Conclusion : la série  $\sum_{k \geq 1} u_k$  est divergente.

★ Subtil...★

Seule la seconde hypothèse de signe est nécessaire, puisqu'elle implique la première : si deux suites sont équivalentes, alors à partir d'un certain rang, elles ont même signe. Mais ici, on connaît le signe de  $u_k$  en question 7.

★ Classique ! ★

Très classique, à traiter et correctement.

## EXERCICE 2

On considère les matrices carrées d'ordre deux suivantes :

$$O_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} ; I_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} ; A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

On note  $\mathcal{C}$  le sous-ensemble de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  défini par :

$$\mathcal{C} = \{M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \mid AM = MA\}$$

### PARTIE A. ÉTUDE DE A ET DE $\mathcal{C}$ .

1. Calculer  $A^2$ . En déduire que  $A$  est inversible et donner son inverse.

**Conclusion :** on trouve  $A^2 = -I_2$ , donc  $A$  est inversible et  $A^{-1} = -A$ .

2. La matrice  $A$  est-elle diagonalisable ?

D'après la question précédente, le polynôme  $X^2 + 1$  est annulateur de la matrice  $A$ . Donc les valeurs propres de  $A$  sont parmi les racines de  $X^2 + 1$ .

Or  $X^2 + 1$  n'a pas de racine réelle...

**Conclusion :** la matrice  $A$  n'a pas de valeurs propres réelles, donc n'est pas diagonalisable dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

3. Justifier que  $\mathcal{C}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

Soit  $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . On a :

$$\begin{aligned} M \in \mathcal{C} &\iff AM = MA \\ &\iff \begin{pmatrix} -c & -d \\ a & b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b & -a \\ d & -c \end{pmatrix} \\ &\iff \begin{cases} b = -c \\ a = d \end{cases} \\ &\iff M = \begin{pmatrix} d & -c \\ c & d \end{pmatrix} \\ &\iff M = dI_2 + cA \end{aligned}$$

Par conséquent :

$$\begin{aligned} \mathcal{C} &= \{dI_2 + cA \mid (c, d) \in \mathbb{R}^2\} \\ &= \text{Vect}(I_2, A) \end{aligned}$$

Or  $I_2, A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ ...

**Conclusion :**  $\mathcal{C}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  et la famille  $(I_2, A)$  est génératrice de  $\mathcal{C}$ .

#### AUTRE MÉTHODE...

Bien entendu, l'énoncé attendait très certainement une autre façon de traiter cette question, que voici...

- Par définition,  $\mathcal{C} \subset \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ , et  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  est un espace vectoriel ;
- La matrice nulle appartient à  $\mathcal{C}$  (car  $A \times O_2 = O_2 \times A$ ), donc  $\mathcal{C}$  est non vide.
- Montrons que  $\mathcal{C}$  est stable par combinaison linéaire.

Soient  $a, b \in \mathbb{R}$  et  $M, N \in \mathcal{C}$ . Montrons que  $aM + bN \in \mathcal{C}$ .

\* On a déjà  $aM + bN \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ , car  $M, N \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  et que  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  est un espace vectoriel.

\* Puis :

$$\begin{aligned} A(aM + bN) &= aAM + bAN \\ &= aMA + bNA \quad \swarrow M, N \in \mathcal{C} \\ &= (aM + bN)A \end{aligned}$$

Par conséquent :  $aM + bN \in \mathcal{C}$ .

$\mathcal{C}$  est donc stable par combinaison linéaire.

**Conclusion :**  $\mathcal{C}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

4. 4.a. Résoudre l'équation  $AM = MA$  d'inconnue  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

Détaillé en question précédente...

**Conclusion :** l'ensemble des solutions de l'équation  $AM = MA$  est  $\{dI_2 + cA \mid (c, d) \in \mathbb{R}^2\}$ .

#### ♥ L'avis du chef ! ♥

Un peu d'originalité dans la partie B (qui est assez courte...). Le reste est très classique.

#### 📖 Rappel...

Une matrice carrée  $A$  est inversible si, et seulement si, il existe une matrice  $B$  telle que  $AB = I$  (ou  $BA = I$ ). Dans ce cas, la matrice  $B$  est unique et est appelée **inverse de  $A$** , notée  $A^{-1}$ .

#### 📖 Pour info...

Puisque  $X^2 + 1$  possède deux racines complexes distinctes, la matrice  $A$  est diagonalisable dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ ...

#### ♥ Astuce du chef ! ♥

En regardant l'énoncé, on remarque qu'à la question suivante, on nous demande de résoudre l'équation  $AM = MA$ . On peut donc, dès cette question, expliciter  $\mathcal{C}$  et l'écrire comme espace vectoriel engendré par une famille de matrices. Si la recherche de cet ensemble n'avait pas été si directe (par exemple, voir [Ecritome2008E](#)), on procéderait comme dans le commentaire qui suit la question.

#### ✓ Rigueur !

Il est important de mentionner que  $I_2, A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  pour conclure que  $\mathcal{C}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

#### Vocabulaire

L'ensemble  $\mathcal{C}$  (qui est un EV) est appelé **commutant de  $A$** . C'est un très grand classique des concours !

#### Petite remarque

On structure bien cette question... 3 points, puis 2 sous-points dans le troisième ! En effet, 2 critères pour appartenir à  $\mathcal{C}$  : être dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  et commuter avec  $A$ .

4.b. Montrer que  $(I_2, A)$  est une base de  $\mathcal{C}$ .

D'après ce qui précède, la famille  $(I_2, A)$  est :

- ✓ génératrice de  $\mathcal{C}$ ,
- ✓ libre car seulement constituée de deux vecteurs non colinéaires.

Conclusion : la famille  $(I_2, A)$  est une base de  $\mathcal{C}$ .

5. Soient  $M$  et  $N$  deux matrices quelconques de  $\mathcal{C}$ .

5.a. Montrer que le produit  $MN$  appartient à  $\mathcal{C}$ .

- On a déjà  $MN \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .
- Ensuite :

$$\begin{aligned} A(MN) &= AMN \\ &= MAN \\ &= MNA \\ &= (MN)A \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} M \in \mathcal{C}, \text{ donc } AM = MA \\ N \in \mathcal{C}, \text{ donc } AN = NA \end{array} \right\}$$

Conclusion :  $MN \in \mathcal{C}$ .

5.b. Montrer que  $M$  et  $N$  commutent, c'est-à-dire que  $MN = NM$ .

D'après la question 4.b, il existe  $a, b, c, d \in \mathbb{R}$  tels que  $M = aI_2 + bA$  et  $N = cI_2 + dA$ .

Puisque  $I_2$  et  $A$  commutent entre elles, on en déduit que  $aI_2 + bA$  et  $cI_2 + dA$  commutent également entre elles.

Conclusion :  $M$  et  $N$  commutent.

**Vocabulaire**

Le point de départ est dû à l'**associativité** du produit matriciel.

**Petite remarque**

De façon générale, toutes les expressions polynomiales en  $A$  commutent entre elles...

6. Soit  $M$  une matrice non nulle de  $\mathcal{C}$ . Montrer que  $M$  est inversible et que  $M^{-1}$  appartient à  $\mathcal{C}$ .

D'après la question 4.b, il existe deux uniques réels  $a, b$  tels que  $M = aI_2 + bA = \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix}$ . Ainsi :

$$\det(M) = a^2 + b^2$$

Or  $M \neq 0_2$ , donc  $(a, b) \neq (0, 0)$  et donc  $a^2 + b^2 > 0$ .

D'où :  $\det(M) \neq 0$  et donc la matrice  $M$  est inversible et :

$$M^{-1} = \frac{1}{a^2 + b^2} \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix} = \frac{a}{a^2 + b^2} I_2 + \frac{-b}{a^2 + b^2} A$$

D'où :

$$M^{-1} \in \text{Vect}(I_2, A)$$

Autrement dit, d'après la question 4.b :

$$M^{-1} \in \mathcal{C}$$

Conclusion : toute matrice non nulle de  $\mathcal{C}$  est inversible et son inverse appartient à  $\mathcal{C}$ .

**PARTIE B. TOUTE ÉQUATION DU SECOND DEGRÉ ADMET UNE SOLUTION DANS  $\mathcal{C}$**

On fixe un polynôme unitaire du second degré à coefficients réels :

$$P(x) = x^2 + ux + v \quad \text{avec } (u, v) \in \mathbb{R}^2$$

On note  $\Delta = u^2 - 4v$  son discriminant.

Le but de cette partie est de montrer qu'il existe une matrice  $M \in \mathcal{C}$  telle que  $P(M) = 0_2$ .

7. Soit  $M = aI_2 + bA$ , avec  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ .

7.a. Montrer :  $M^2 = (a^2 - b^2)I_2 + 2abA$ .

On a :

$$\begin{aligned} M^2 &= (aI_2 + bA)^2 \\ &= a^2 I_2 + 2abA + b^2 A^2 \\ &= a^2 I_2 + 2abA - b^2 I_2 \\ &= (a^2 - b^2)I_2 + 2abA \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} I_2 \text{ et } A \text{ commutent} \\ \text{question 1} \end{array} \right\}$$

7.b. En déduire :

$$P(M) = 0_2 \iff \begin{cases} a^2 - b^2 + ua + v = 0 \\ 2ab + ub = 0 \end{cases}$$

On a :

$$\begin{aligned} P(M) = 0_2 &\iff M^2 + uM + vI_2 = 0_2 \\ &\iff (a^2 - b^2)I_2 + 2abA + u(aI_2 + bA) + vI_2 = 0_2 && \leftarrow \text{question précédente} \\ &\iff (a^2 - b^2 + ua + v)I_2 + (2ab + ub)A = 0_2 \\ &\iff \begin{cases} a^2 - b^2 + ua + v = 0 \\ 2ab + ub = 0 \end{cases} && \leftarrow \text{la famille } (I_2, A) \text{ est libre} \end{aligned}$$



8. Dans cette question, on montre que le système ci-dessus admet au moins une solution  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$  en distinguant deux cas :

8.a. Si  $\Delta \geq 0$ , montrer que le système admet au moins une solution de la forme  $(a, 0)$ .

Supposons  $\Delta \geq 0$ .

En prenant  $b = 0$ , on obtient :

$$\begin{cases} a^2 - b^2 + ua + v = 0 \\ 2ab + ub = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} a^2 + ua + v = 0 \\ P(a) = 0 \end{cases}$$

Or  $\Delta \geq 0$ , donc  $P$  possède au moins une racine. L'équation  $P(a) = 0$  possède donc au moins une solution...

**Conclusion :** si  $\Delta \geq 0$ , le système admet au moins une solution de la forme  $(a, 0)$ .

8.b. Si  $\Delta < 0$ , montrer que le système admet au moins une solution de la forme  $(a, b)$  avec  $b \neq 0$ .

Supposons  $\Delta < 0$ .

En prenant  $b \neq 0$ , on obtient :

$$\begin{aligned} \begin{cases} a^2 - b^2 + ua + v = 0 \\ 2ab + ub = 0 \end{cases} &\iff \begin{cases} a^2 - b^2 + ua + v = 0 \\ 2a + u = 0 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} a^2 - b^2 + ua + v = 0 \\ a = \frac{-u}{2} \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} \frac{u^2}{4} - b^2 - \frac{u^2}{2} + v = 0 \\ a = \frac{-u}{2} \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} b^2 = -\frac{u^2}{4} + v \\ a = \frac{-u}{2} \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} b^2 = \frac{-\Delta}{4} \\ a = \frac{-u}{2} \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} b = \pm \frac{\sqrt{-\Delta}}{2} \\ a = \frac{-u}{2} \end{cases} \end{aligned} \quad \leftarrow \Delta < 0, \text{ donc } \frac{-\Delta}{4} > 0$$

En particulier, on obtient le résultat voulu...

**Conclusion :** si  $\Delta < 0$ , le système admet au moins une solution de la forme  $(a, b)$  avec  $b \neq 0$ .

9. En vous aidant de la question précédente, donner une matrice  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  telle que  $M^2 + M + I_2 = O_2$ .

Avec les notations précédentes, on a  $u = 1$  et  $v = 1$ . Ainsi  $\Delta = -3$ ...

**Conclusion :** d'après la question précédente, on propose la matrice  $M$  définie par :

$$M = -\frac{1}{2}I_2 + \frac{\sqrt{3}}{2}A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & -\sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -1 \end{pmatrix}$$

### PARTIE C. UN ENDOMORPHISME BIJECTIF DE $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$

On considère l'application  $\varphi : \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  définie par :

$$\forall M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}), \varphi(M) = AMA$$

On note  $(E_1, E_2, E_3, E_4)$  la base canonique de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  définie par :

$$E_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} ; E_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} ; E_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} ; E_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

10. Montrer que  $\varphi$  est un endomorphisme de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

- Remarquons déjà que, pour tout  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ ,  $\varphi(M) \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . Ainsi,  $\varphi$  est une application de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  dans lui-même.

- Montrons que  $\varphi$  est linéaire.

Soient  $a, b \in \mathbb{R}$  et  $M, N \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . On a :

$$\begin{aligned} \varphi(aM + bN) &= A(aM + bN)A \\ &= aAMA + bANA \\ &= a\varphi(M) + b\varphi(N) \end{aligned}$$

Ainsi,  $\varphi$  est une application linéaire.

Conclusion :  $\varphi$  est un endomorphisme de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

11. Calculer  $\varphi \circ \varphi$ . En déduire que l'endomorphisme  $\varphi$  est bijectif, et donner  $\varphi^{-1}$ .

- Soit  $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . On a :

$$\begin{aligned} \varphi \circ \varphi(M) &= \varphi(\varphi(M)) \\ &= \varphi(AMA) \\ &= A(AMA)A \\ &= (-I_2)M(-I_2) \quad \left. \begin{array}{l} \swarrow \\ \searrow \end{array} \right\} A^2 = -I_2 \text{ d'après la question 1} \\ &= M \end{aligned}$$

On a ainsi établi :

$$\forall M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}), \varphi \circ \varphi(M) = M$$

Conclusion :  $\varphi \circ \varphi = \text{id}_{\mathcal{M}_2(\mathbb{R})}$ .

Conclusion : de façon immédiate,  $\varphi$  est bijective et  $\varphi^{-1} = \varphi$ .

Pourquoi ?

Raisonnement analogue à celui sur les matrices...

12. 12.a. Calculer  $\varphi(E_1), \dots, \varphi(E_4)$ , puis donner la matrice  $B$  de  $\varphi$  dans la base canonique de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

On trouve :

$$\varphi(E_1) = -E_4 ; \quad \varphi(E_2) = E_3 ; \quad \varphi(E_3) = E_2 ; \quad \varphi(E_4) = -E_1$$

D'où :

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

12.b. Justifier sans calcul que  $B$  est diagonalisable et  $\text{Sp}(B) = \{-1; 1\}$ .

(On pourra remarquer que  $B^2 = I_4$ , où  $I_4$  est la matrice identité d'ordre 4.)

- La matrice  $B$  est symétrique à coefficients réels.

Conclusion : d'après le théorème spectral,  $B$  est diagonalisable.

- Ensuite :

\* Puisque  $\varphi \circ \varphi = \text{id}_{\mathcal{M}_2(\mathbb{R})}$ , on a  $B^2 = I_4$ .

Ainsi, le polynôme  $X^4 - 1$  est annulateur de  $B$ . Or :

$$X^4 - 1 = (X^2 - 1)(X^2 + 1) = (X - 1)(X + 1)(X^2 + 1)$$

Donc les racines de  $X^4 - 1$  sont  $-1$  et  $1$ .

Par conséquent :

$$\text{Sp}(B) \subset \{-1; 1\}$$

\* Montrons que  $-1$  et  $1$  sont valeurs propres de  $B$ .

◇ Pour  $-1$  :

On a :

$$\begin{aligned} \text{rg}(B + I_4) &= \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right) \quad \left. \begin{array}{l} \swarrow \\ \searrow \end{array} \right\} C_4 = -C_1 \text{ et } C_3 = C_2 \\ &= \text{rg} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \\ &= 2 \quad \left. \begin{array}{l} \swarrow \\ \searrow \end{array} \right\} \text{la famille} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right) \text{ est libre, car seulement constituée de} \\ & \quad \text{deux vecteurs non colinéaires} \end{aligned}$$

Puisque  $\text{rg}(B + I_4) \neq 4$ , on en déduit que  $-1$  est valeur propre de  $B$ .

◇ Pour  $1$  :

De la même façon, on trouve  $\text{rg}(B - I_4) = 2 \neq 4$ , donc  $1$  est valeur propre de  $B$ .

Conclusion :  $\text{Sp}(B) = \{-1; 1\}$ .

Petite remarque

Il n'est pas probablement pas nécessaire de tout détailler sur la copie pour obtenir les points.

12.c. Déterminer une base de chaque sous-espace propre de  $B$ .

Pour  $\lambda \in \text{Sp}(B)$ , notons  $E_\lambda(B)$  le sous-espace propre de  $B$  associé à la valeur propre  $\lambda$ .

- Pour  $E_{-1}(B)$  :

On avait obtenu  $\text{rg}(B + I_4) = 2$ . Or, d'après le théorème du rang :

$$\dim(\mathcal{M}_4(\mathbb{R})) = \dim(\ker(B + I_4)) + \text{rg}(B + I_4)$$

D'où :

$$\dim(\ker(B + I_4)) = 2$$

Ensuite, on remarque que  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \in \ker(B + I_4)$ . La famille  $\left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$  est ainsi une

famille de  $E_{-1}(B)$  qui est :

- ✓ libre car seulement constituée de deux vecteurs non colinéaires,
- ✓ de cardinal 2, égal à  $\dim(E_{-1}(B))$ .

**Conclusion :** La famille  $\left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$  est une base de  $E_{-1}(B)$ .

- Pour  $E_1(B)$  :

On procède de la même façon...

**Conclusion :** La famille  $\left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$  est une base de  $E_1(B)$ .

### À retenir...

Pour déterminer le rang de  $B + I_4$ , on avait remarqué que  $C_1 + C_4 = 0$ . Cette relation sur les colonnes nous fournit un vecteur dans le noyau de  $B + I_4$ . En effet, il suffit de remarquer

$$\text{que } C_1 + C_4 = (B + I_4) \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \dots$$

### Confusion d'objets !

On demande bien les espaces propres pour  $B$ , et pas pour  $\varphi$ . Il est donc important de conclure avec le bon objet : des matrices colonnes.

En revanche, si l'énoncé avait demandé des bases des sous-espaces propres de  $\varphi$  (bien que la notion d'espace propre d'endomorphisme ne soit plus au programme), on aurait pu procéder de la même façon, et simplement conclure en revenant aux objets sur lesquels  $\varphi$  agit, à savoir des matrices de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

On aurait alors obtenu :

- $(I_2, A)$  est une base de  $E_{-1}(\varphi)$ ,
- $(\bar{E}_1 - E_4, E_2 + E_3)$  est une base de  $E_1(\varphi)$ .

## EXERCICE 3

Soit  $N$  un entier naturel supérieur ou égal à 1. On dispose d'une urne contenant  $N$  boules numérotées de 1 à  $N$ , et on effectue une succession illimitée de tirages d'une boule avec remise dans l'urne. Pour tout  $k \in \mathbb{N}^*$ , on note  $X_k$  la variable aléatoire indiquant le numéro de la boule obtenue au  $k$ -ième tirage.

Pour tout entier  $i \in \llbracket 1; N \rrbracket$ , on note  $T_i$  la variable aléatoire égale au nombre de tirages nécessaires pour obtenir  $i$  numéros distincts, ainsi  $T_i = k$  si on a obtenu  $i$  numéros distincts lors des  $k$  premiers tirages, mais seulement  $i - 1$  numéros distincts lors des  $k - 1$  premiers tirages.

*Exemple* : on suppose  $N = 4$ , si les huit premiers tirages donnent

$i$	1	2	3	4	5	6	7	8
$X_i$	2	3	3	3	1	2	1	4

alors  $T_1 = 1$ ,  $T_2 = 2$ ,  $T_3 = 5$  et  $T_4 = 8$ .

### PARTIE A. SIMULATION INFORMATIQUE

1. Soit  $k \in \mathbb{N}^*$ . Reconnaitre la loi de  $X_k$ .

- Expérience : l'expérience consiste à choisir de manière équiprobable une boule numérotée de 1 à  $N$  parmi  $N$  boules possibles.
- Variable aléatoire :  $X_k$  prend comme valeur le numéro de la boule tirée.

**Conclusion** :  $X_k$  suit la loi uniforme sur  $\llbracket 1; N \rrbracket$ .

Ainsi :  $X_k(\Omega) = \llbracket 1; N \rrbracket$  et pour tout  $i \in \llbracket 1; N \rrbracket$ ,  $\mathbb{P}([X_k = i]) = \frac{1}{N}$ .

2. Le programme en langage **Python** ci-dessous définit une fonction **ajout** qui prend en argument une liste **L** et un entier **x**.

```
1 def ajout(L, x):
2     if (x in L)==False:
3         L.append(x)
```

Expliquez succinctement comment et à quelle condition l'exécution de la commande **ajout(L, x)** modifie la liste **L**.

- Si la liste **L** contient déjà l'entier **x**, alors l'exécution de **ajout(L, x)** ne modifie pas la liste **L**.
- Si la liste **L** ne contient pas l'entier **x**, alors l'exécution de **ajout(L, x)** ajoute l'entier **x** à la fin de la liste **L**.

3. Recopier et compléter la fonction **Python Simul\_T** ci-dessous.

Cette fonction prend en argument deux entiers  $N \in \mathbb{N}^*$  et  $i \in \llbracket 1; N \rrbracket$ . Elle a pour but de simuler la variable aléatoire  $T_i$ . Dans le script nous notons :

- **L** la liste sans répétition des numéros sortis lors des tirages effectués ;
- **k** le rang du tirage en cours ;
- **x** le résultat du tirage en cours.

```
1 import numpy.random as rd
2
3 def Simul_T(N, i):
4     L=[]
5     k=0
6     while ...:
7         x=rd.randint(1,N+1)
8         ajout(L,x)
9         k=...
10    return (...)
```

La variable aléatoire  $T_i$  prend la valeur du nombre de tirages nécessaires à l'obtention de  $i$  boules différentes. Il faut donc effectuer des tirages tant que le nombre de boules différentes obtenues est strictement inférieur à  $i$ ; puis incrémenter de 1 le compteur de tirages. On propose donc :

```
1 import numpy.random as rd
2
3 def Simul_T(N, i):
4     L=[]
5     k=0
6     while len(L)<i:
```

♥ L'avis du chef ! ♥

↳ Là encore, exercice assez classique sur le problème du collectionneur, déjà tombé plusieurs fois à l'époque de la filière ECE. Pas très long, détaillé et accessible en fin de 1A (sauf dernière question). Mention spéciale pour les questions **Python** qui se situent au début du sujet (auparavant les questions d'informatique arrivaient essentiellement en fin d'exercices) : c'est très bien !

— Petite remarque —

↳ A l'écrit, on se contente de donner les lignes complétées sans expliquer le raisonnement derrière.

```

7     x=rd.randint(1,N+1)
8     ajout(L,x)
9     k=k+1
10    return(k)

```

4. On suppose  $N = 3$ .

Rédiger un programme **Python** qui calcule et affiche la moyenne de 100 réalisations de `Simul_T(3,2)`. Que représente le résultat obtenu par rapport à la variable aléatoire  $T_2$  ?

- On propose le programme suivant :

```

1 S=0
2 for k in range(100):
3     S=S+Simul_T(3,2)
4 print(S/100)

```

- Le programme proposé permet d'afficher la moyenne empirique obtenue sur 100 réalisations indépendantes de la variable aléatoire  $T_2$  dans le cas où  $N = 3$ . D'après la loi faible des grands nombres, cette moyenne empirique fournit une valeur approchée de l'espérance de  $T_2$  (à condition que cette espérance existe...).

**Petite remarque**

Bien entendu, on peut sommer les résultats d'une liste définie en compréhension...

**PRÉCISIONS SUR LA LFGN...**

Rappelons l'énoncé de la loi faible des grands nombres.

Soit  $(X_k)_{k \in \mathbb{N}^*}$  une suite de variables aléatoires sur  $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$ . Pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ , on note

$$\bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n X_k.$$

Si  $(X_k)_{k \in \mathbb{N}^*}$  est une suite de variables aléatoires **indépendantes**, admettant toutes la **même espérance  $m$  et la même variance  $\sigma^2$**  (c'est le cas si elles ont toutes la même loi) alors :

$$\forall \varepsilon > 0, \lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbb{P}(|\bar{X}_n - m| \geq \varepsilon) = 0$$

**Conséquence** : pour  $n$  suffisamment grand, on peut considérer qu'une réalisation de  $\bar{X}_n$  fournit une valeur approchée de  $m$ .

Ici, on l'applique avec une suite de variables aléatoires indépendantes ayant toutes la même loi que  $T_2$  : les 100 réalisations de  $T_2$  indépendantes.

On pourrait introduire 100 variables aléatoires indépendantes suivant toutes la même loi que  $T_2$ , mais un tel niveau de détail n'est très certainement pas attendu.

**En revanche, il est fréquent que l'énoncé demande de citer précisément la loi faible des grands nombres : il faut en être capable !**

**PARTIE B. ÉTUDE DE  $T_2$  DANS LE CAS D'UNE URNE CONTENANT TROIS BOULES**

Dans cette partie on suppose  $N = 3$ , ainsi l'urne contient exactement trois boules numérotées 1, 2 et 3.

5. Donner l'ensemble des valeurs prises par la variable aléatoire  $T_2$ .

Conclusion :  $T_2(\Omega) = \llbracket 2; +\infty \llbracket$ .

**Petite remarque**

L'énoncé dit 'donner'. Aucune justification n'est donc attendue...

6. Soit  $k \geq 2$  un entier fixé.

6.a. Décrire l'évènement  $[T_2 = k] \cap [X_1 = 1]$  à l'aide des évènements  $[X_j = 1]$  et  $[X_j \neq 1]$  avec  $j \in \mathbb{N}^*$ .

L'évènement  $[T_2 = k] \cap [X_1 = 1]$  est réalisé si, et seulement si, on tire la boule numéro 1 au premier tirage et il faut  $k$  tirages pour obtenir une boule différente  
 si, et seulement si, on tire la boule numéro 1 aux tirages 1 à  $k - 1$  et une des deux autres boules au  $k$ -ième tirage

Conclusion :  $[T_2 = k] \cap [X_1 = 1] = \left( \bigcap_{j=1}^{k-1} [X_j = 1] \right) \cap [X_k \neq 1]$ .

6.b. En déduire  $\mathbb{P}([T_2 = k] \cap [X_1 = 1])$ .

D'après la question précédente :

$$\begin{aligned}
 \mathbb{P}([T_2 = k] \cap [X_1 = 1]) &= \mathbb{P}\left(\left(\bigcap_{j=1}^{k-1} [X_j = 1]\right) \cap [X_k \neq 1]\right) && \left. \begin{array}{l} \text{les variables aléatoires } X_1, \dots, X_k \text{ sont indépendants, car les} \\ \text{tirages sont effectués avec remise} \end{array} \right\} \\
 &= \left(\prod_{j=1}^{k-1} \mathbb{P}([X_j = 1])\right) \times \mathbb{P}([X_k \neq 1]) && \left. \begin{array}{l} \text{équiprobabilité du choix de la boule et } N = 3 \end{array} \right\} \\
 &= \left(\frac{1}{3}\right)^{k-1} \frac{2}{3} \\
 &= \frac{2}{3^k}
 \end{aligned}$$

**Conclusion :**  $\mathbb{P}([T_2 = k] \cap [X_1 = 1]) = \frac{2}{3^k}$ .

6.c. Montrer que  $\mathbb{P}([T_2 = k]) = \frac{2}{3^{k-1}}$ .

D'après la formule des probabilités totales, avec  $([X_1 = 1], [X_1 = 2], [X_1 = 3])$  comme système complet d'évènements :

$$\begin{aligned}
 \mathbb{P}([T_2 = k]) &= \mathbb{P}([T_2 = k] \cap [X_1 = 1]) + \mathbb{P}([T_2 = k] \cap [X_1 = 2]) + \mathbb{P}([T_2 = k] \cap [X_1 = 3]) \\
 &= 3 \times \mathbb{P}([T_2 = k] \cap [X_1 = 1]) && \left. \begin{array}{l} \text{par symétrie des rôles des boules 1,2 et 3, les} \\ \text{probabilités sont égales} \\ \text{question précédente} \end{array} \right\} \\
 &= 3 \times \frac{2}{3^k} \\
 &= \frac{2}{3^{k-1}}
 \end{aligned}$$

**Conclusion :**  $T_2(\Omega) = \llbracket 2; +\infty \llbracket$  et, pour tout  $k \in \llbracket 2; +\infty \llbracket$ ,  $\mathbb{P}([T_2 = k]) = \frac{2}{3^{k-1}}$ .

7. Justifier que  $T_2$  admet une espérance et la calculer.

- On sait que :

$T_2$  admet une espérance si, et seulement si, la série  $\sum_{k \in T_2(\Omega)} k \mathbb{P}([T_2 = k])$  est absolument convergente  
 si, et seulement si, la série  $\sum_{k \geq 2} k \mathbb{P}([T_2 = k])$  est convergente, car il s'agit d'une série à terme général positif

- Soit  $N \in \llbracket 2; +\infty \llbracket$ , suffisamment proche de  $+\infty$ . On a :

$$\begin{aligned}
 \sum_{k=2}^N k \mathbb{P}([T_2 = k]) &= \sum_{k=2}^N k \frac{2}{3^{k-1}} \\
 &= 2 \sum_{k=2}^N k \left(\frac{1}{3}\right)^{k-1}
 \end{aligned}$$

Or  $\frac{1}{3} \in ]-1; 1[$ , donc la série  $\sum_{k \geq 2} k \left(\frac{1}{3}\right)^{k-1}$  est une troncature de série géométrique convergente. Par conséquent, la série  $\sum_{k \geq 2} k \mathbb{P}([T_2 = k])$  est convergente.

- On en déduit que  $T_2$  admet une espérance et :

$$\begin{aligned}
 \mathbb{E}(T_2) &= 2 \sum_{k=2}^{+\infty} k \left(\frac{1}{3}\right)^{k-1} \\
 &= 2 \left( \sum_{k=1}^{+\infty} k \left(\frac{1}{3}\right)^{k-1} - 1 \right) \\
 &= 2 \left( \frac{1}{\left(1 - \frac{1}{3}\right)^2} - 1 \right) \\
 &= 2 \left( \frac{9}{4} - 1 \right) \\
 &= \frac{5}{2}
 \end{aligned}$$

**Conclusion :**  $T_2$  admet une espérance et  $\mathbb{E}(T_2) = \frac{5}{2}$ .

8. Déterminer la loi de la variable aléatoire  $Z_2 = T_2 - 1$ .

Reconnaitre une loi usuelle, retrouver l'espérance de  $T_2$  et donner sa variance.

- Puisque  $T_2(\Omega) = \llbracket 2; +\infty \llbracket$ , on a  $Z_2(\Omega) = \mathbb{N}^*$ .  
Soit ensuite  $n \in \mathbb{N}^*$ . On a :

$$\begin{aligned} \mathbb{P}(\{Z_2 = n\}) &= \mathbb{P}(\{T_2 - 1 = n\}) \\ &= \mathbb{P}(\{T_2 = n + 1\}) \quad \left. \begin{array}{l} \text{question 6.c, licite car } n \in \mathbb{N}^*, \text{ donc } n + 1 \in \llbracket 2; +\infty \llbracket \\ \end{array} \right\} \\ &= \frac{2}{3^n} \\ &= \frac{2}{3} \left(\frac{1}{3}\right)^{n-1} \end{aligned}$$

On en déduit que  $Z_2$  suit la loi géométrique de paramètre  $\frac{2}{3}$ .

- Par conséquent,  $Z_2$  admet une espérance et  $\mathbb{E}(Z_2) = \frac{3}{2}$ .

Puis :

$$\begin{aligned} \mathbb{E}(T_2) &= \mathbb{E}(Z_2 + 1) \quad \left. \begin{array}{l} \text{linéarité de l'espérance} \\ \end{array} \right\} \\ &= \frac{3}{2} + 1 \\ &= \frac{5}{2} \end{aligned}$$

- Ensuite, on sait que  $Z_2$  admet une variance. Or  $T_2 = Z_2 + 1$ . Donc  $T_2$  admet également une variance et :

$$\begin{aligned} \mathbb{V}(T_2) &= \mathbb{V}(Z_2 + 1) \\ &= \mathbb{V}(Z_2) \\ &= \frac{1 - \frac{2}{3}}{\left(\frac{2}{3}\right)^2} \\ &= \frac{3}{4} \end{aligned}$$

**Rappel...**

Si  $X$  admet une variance, alors pour tous réels  $a$  et  $b$ , la variable aléatoire  $aX + b$  admet une variance et  $\mathbb{V}(aX + b) = a^2\mathbb{V}(X)$ .

PARTIE C. QUELQUES RÉSULTATS DANS LE CAS GÉNÉRAL

On retourne au cas général, l'urne contient  $N$  boules numérotées de 1 à  $N$ .

Pour tout  $i \in \llbracket 1; N \llbracket$ , on note  $Z_i$  la variable aléatoire définie par :

$$\begin{cases} Z_i = 1 & \text{si } i = 1 \\ Z_i = T_i - T_{i-1} & \text{si } i \geq 2. \end{cases}$$

La variable aléatoire  $Z_i$  donne le nombre de tirages nécessaires, après le  $T_{i-1}$ -ième tirage, pour obtenir un numéro distinct des  $i - 1$  numéros déjà tirés.

On admet que les variable aléatoires  $Z_1, \dots, Z_N$  sont indépendantes.

DÉCOMPOSITION DE  $T_i$

- 9. Soit  $i \in \llbracket 2; N \llbracket$ .

- 9.a. Justifier que  $Z_i$  suit la loi géométrique de paramètre  $\frac{N - i + 1}{N}$ .

- Expérience : après le tirage ayant permis d'obtenir le  $(i - 1)$ -ème numéro différent, l'expérience s'assimile à une infinité de répétitions d'épreuves de Bernoulli identiques et indépendantes dont le succès "obtenir l'un des  $N - (i - 1)$  numéros qui ne sont pas déjà sortis" a pour probabilité  $\frac{N - (i - 1)}{N}$ , par équiprobabilité du choix de la boule dans l'urne.
- Variable aléatoire : la variable aléatoire  $Z_i$  prend alors comme valeur le rang du premier succès.

**Conclusion :**  $Z_i$  suit la loi géométrique de paramètre  $\frac{N - i + 1}{N}$ .

- 9.b. Exprimer  $\mathbb{E}(Z_i)$  et  $\mathbb{V}(Z_i)$  en fonction de  $i$  et  $N$ . Vérifier que ces formules restent vraies pour  $i = 1$ .

- Puisque  $Z_i$  suit la loi géométrique de paramètre  $\frac{N - i + 1}{N}$ ,  $Z_i$  admet une espérance et une variance, et :

$$\begin{aligned} \mathbb{E}(Z_i) &= \frac{N}{N - i + 1} \\ \mathbb{V}(Z_i) &= \frac{1 - \frac{N - i + 1}{N}}{\left(\frac{N - i + 1}{N}\right)^2} \\ &= \frac{\frac{i - 1}{N}}{\frac{(N - i + 1)^2}{N^2}} \\ &= \frac{N^2(i - 1)}{(N - i + 1)^2} \end{aligned}$$

- Puisque  $Z_1$  est constante égale à 1, elle admet une espérance et une variance, et :

$$\mathbb{E}(Z_1) = 1 \quad ; \quad \mathbb{V}(Z_1) = 0$$

Les expressions obtenues dans le cas  $i \geq 2$  sont donc encore valables.

$$\text{Conclusion : pour tout } i \in \llbracket 1; N \rrbracket, \quad \mathbb{E}(Z_i) = \frac{N}{N-i+1} \quad \text{et} \quad \mathbb{V}(Z_i) = \frac{N(i-1)}{(N-i+1)^2}.$$

10. Soit  $i \in \llbracket 1; N \rrbracket$ . Exprimer  $T_i$  comme somme de  $Z_1, \dots, Z_i$ .

On a :

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^i Z_k &= Z_1 + \sum_{k=2}^i Z_k \\ &= Z_1 + \sum_{k=2}^i (T_k - T_{k-1}) \quad \left. \begin{array}{l} \text{) télescopage} \\ \text{) } T_1 \text{ et } Z_1 \text{ sont toutes deux définies sur le même espace} \\ \text{) probabilisé et constantes égales à } 1, \text{ donc sont égales} \end{array} \right\} \\ &= Z_1 + T_i - T_1 \\ &= T_i \end{aligned}$$

$$\text{Conclusion : } T_i = \sum_{k=1}^i Z_k.$$

**✗ Attention !**

On veille à séparer la somme puisqu'il y a deux expressions différentes de  $Z_k$ , selon que  $k = 1$  ou  $k \geq 2$ .  
Au passage, la relation de Chasles est bien valide, même si  $= 1$ , en prenant la convention  $\sum_{k \in \emptyset} a_k = 0$ .

LOI DE  $T_3$

11. 11.a. Calculer  $\mathbb{P}([Z_2 = \ell] \cap [Z_3 = k])$  pour tous  $\ell$  et  $k$  dans  $\mathbb{N}^*$ .

Soient  $\ell, k \in \mathbb{N}^*$ . Par indépendance des variables aléatoires  $Z_2$  et  $Z_3$ , on a :

$$\begin{aligned} \mathbb{P}([Z_2 = \ell] \cap [Z_3 = k]) &= \mathbb{P}([Z_2 = \ell]) \mathbb{P}([Z_3 = k]) \\ &= \frac{N-1}{N} \left(1 - \frac{N-1}{N}\right)^{\ell-1} \frac{N-2}{N} \left(1 - \frac{N-2}{N}\right)^{k-1} \quad \left. \begin{array}{l} \text{) } Z_2 \hookrightarrow \mathcal{G}\left(\frac{N-1}{N}\right) \text{ et } Z_3 \hookrightarrow \mathcal{G}\left(\frac{N-2}{N}\right) \text{ et } \ell, k \in \mathbb{N}^* \end{array} \right\} \\ &= \frac{N-1}{N} \frac{1}{N^{\ell-1}} \frac{N-2}{N} \frac{2^{k-1}}{N^{k-1}} \\ &= \frac{2^{k-1}(N-1)(N-2)}{N^{\ell+k}} \end{aligned}$$

$$\text{Conclusion : pour tous } \ell \text{ et } k \text{ dans } \mathbb{N}^*, \quad \mathbb{P}([Z_2 = \ell] \cap [Z_3 = k]) = \frac{2^{k-1}(N-1)(N-2)}{N^{\ell+k}}.$$

**♡ L'avis du chef ! ♡**

Quel intérêt de détailler ainsi les questions 11.a et 11.b ? Il serait préférable de demander directement la question 11.b pour mieux tester les réflexes des candidates et candidats.

- 11.b. En déduire que, pour tout entier  $n \geq 2$ ,

$$\mathbb{P}([Z_2 + Z_3 = n]) = \frac{(N-1)(N-2)}{2} \left( \left(\frac{2}{N}\right)^n - \frac{2}{N^n} \right)$$

Soit  $n \in \llbracket 2; +\infty \rrbracket$ . D'après la formule des probabilités totales, avec  $([Z_3 = k])_{k \in \mathbb{N}^*}$  comme système complet d'évènements, la série  $\sum_{k \geq 1} \mathbb{P}([Z_2 + Z_3 = n] \cap [Z_3 = k])$  est convergente et :

$$\begin{aligned} \mathbb{P}([Z_2 + Z_3 = n]) &= \sum_{k=1}^{+\infty} \mathbb{P}([Z_2 + Z_3 = n] \cap [Z_3 = k]) \\ &= \sum_{k=1}^{+\infty} \mathbb{P}([Z_2 = n-k] \cap [Z_3 = k]) \quad \left. \begin{array}{l} \text{) } \forall k \in \mathbb{N}^*, n-k \in Z_2(\Omega) \iff k \leq n-1 \end{array} \right\} \\ &= \sum_{k=1}^{n-1} \mathbb{P}([Z_2 = n-k] \cap [Z_3 = k]) \quad \left. \begin{array}{l} \text{) question précédente, licite car : } \forall k \in \llbracket 1; n-1 \rrbracket, k \geq 1 ; n-k \geq 1 \end{array} \right\} \\ &= \sum_{k=1}^{n-1} \frac{2^{k-1}(N-1)(N-2)}{N^{n-k+k}} \\ &= \frac{(N-1)(N-2)}{N^n} \sum_{k=1}^{n-1} 2^{k-1} \quad \left. \begin{array}{l} \text{) changement d'indice } i = k-1 \end{array} \right\} \\ &= \frac{(N-1)(N-2)}{N^n} \sum_{i=0}^{n-2} 2^i \quad \left. \begin{array}{l} \text{) } 2 \neq 1 \end{array} \right\} \\ &= \frac{(N-1)(N-2)}{N^n} \frac{1-2^{n-1}}{1-2} \\ &= \frac{(N-1)(N-2)}{N^n} (2^{n-1} - 1) \\ &= \frac{(N-1)(N-2)}{2N^n} (2^n - 2) \\ &= \frac{(N-1)(N-2)}{2} \left( \left(\frac{2}{N}\right)^n - \frac{2}{N^n} \right) \end{aligned}$$



$$\text{Conclusion : pour tout entier } n \geq 2, \mathbb{P}([Z_2 + Z_3 = n]) = \frac{(N-1)(N-2)}{2} \left( \left( \frac{2}{N} \right)^n - \frac{2}{N^n} \right).$$

11.c. Déterminer la loi de  $T_3$ .

On sait que  $T_3(\Omega) = \llbracket 3; +\infty \llbracket$ . Soit ainsi  $k \in \llbracket 3; +\infty \llbracket$ .

D'après la question 10, on sait que  $T_3 = Z_1 + Z_2 + Z_3$ . D'où :

$$\begin{aligned} \mathbb{P}([T_3 = k]) &= \mathbb{P}([Z_1 + Z_2 + Z_3 = k]) \\ &= \mathbb{P}([Z_2 + Z_3 = k - 1]) \\ &= \frac{(N-1)(N-2)}{2} \left( \left( \frac{2}{N} \right)^{k-1} - \frac{2}{N^{k-1}} \right) \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \leftarrow Z_1 \text{ est constante égale à } 1 \\ \leftarrow \text{question précédente, licite car } k \geq 3, \text{ donc } k - 1 \geq 2 \end{array} \right\}$$

Conclusion :  $T_3(\Omega) = \llbracket 3; +\infty \llbracket$

$$\text{Pour tout } k \in \llbracket 3; +\infty \llbracket, \mathbb{P}([T_3 = k]) = \frac{(N-1)(N-2)}{2} \left( \left( \frac{2}{N} \right)^{k-1} - \frac{2}{N^{k-1}} \right).$$

ESPÉRANCE ET COVARIANCE

12. Soit  $i \in \llbracket 1; N \llbracket$ , montrer que  $\mathbb{E}(T_i) = N \sum_{k=N-i+1}^N \frac{1}{k}$ .

D'après la question 10 :  $T_i = \sum_{k=1}^i Z_k$ .

Ainsi,  $T_i$  admet une espérance, comme somme de variables aléatoires admettant une espérance (les  $Z_k$  suivent des lois géométriques) et :

$$\begin{aligned} \mathbb{E}(T_i) &= \mathbb{E} \left( \sum_{k=1}^i Z_k \right) && \leftarrow \text{linéarité de l'espérance} \\ &= \sum_{k=1}^i \mathbb{E}(Z_k) && \leftarrow \text{question 9.b} \\ &= \sum_{k=1}^i \frac{N}{N-k+1} \\ &= N \sum_{k=1}^i \frac{1}{N-k+1} && \leftarrow \text{changement d'indice } j = N - k + 1 \\ &= N \sum_{j=N-i+1}^N \frac{1}{j} \end{aligned}$$

13. Soient  $i$  et  $j$  deux entiers tels que  $1 \leq i \leq j \leq N$ , montrer que

$$\text{Cov}(T_i, T_j) = \mathbb{V}(T_i)$$

où  $\text{Cov}(T_i, T_j)$  désigne la covariance de  $T_i$  et  $T_j$ .

On a :

$$\begin{aligned} \text{Cov}(T_i, T_j) &= \text{Cov} \left( T_i, T_i + \sum_{k=i+1}^j Z_k \right) && \leftarrow \text{linéarité à droite de la covariance} \\ &= \text{Cov}(T_i, T_i) + \sum_{k=i+1}^j \text{Cov}(T_i, Z_k) \end{aligned}$$

Or les variables aléatoires  $Z_1, Z_2, \dots, Z_j$  sont mutuellement indépendantes. Ainsi, pour tout  $k \in \llbracket i + 1; j \llbracket$ , par lemme des coalitions, les variables aléatoires  $\sum_{n=1}^i Z_n$  et  $Z_k$  sont indépendantes. Autrement dit, pour tout  $k \in \llbracket i + 1; j \llbracket$ , les variables aléatoires  $T_i$  et  $Z_k$  sont indépendantes. D'où :

$$\forall k \in \llbracket i + 1; j \llbracket, \text{Cov}(T_i, Z_k) = 0$$

On obtient finalement :

$$\begin{aligned} \text{Cov}(T_i, T_j) &= \text{Cov}(T_i, T_i) \\ &= \mathbb{V}(T_i) \end{aligned}$$

Petite remarque

← Tout ce qui suit est encore valable si  $j = i$ , la somme étant alors indexée sur un ensemble vide...